Fabry-Perot LD の全光制御モード同期法における 再現性向上と cw 注入光の偏波に対する依存性

On the Improvement in Reproducibility and the Dependence on the Polarization of the cw Injected Light in All Optical Mode Locking of Fabry-Perot Laser Diodes

吉田 斉†,今西 新平†,森 正和†,西澤 典彦‡,後藤 俊夫‡,後藤 了祐‡†,山根 一雄‡† Hitoshi YOSHIDA, Shinpei IMANISHI, Masakazu MORI, Norihiko NISHIZAWA, Toshio GOTO, Ryosuke GOTO, and Kazuo YAMANE

Abstract: The all optical mode locking of Fabry-Perot laser diodes is based on the mutual injection locking of two longitudinal modes and successive injection locking of adjacent longitudinal modes. In this paper, firstly, a simple method to measure the free spectral range of a SELFOC lens as the external cavity is developed. Secondly, the dependence of the operation characteristics on the polarization of the cw injected light is examined experimentally.

1.はじめに

40Gb/s 光伝送システムや、その次の大容量光時分割多重方式 をにらんだ、高繰り返しパルス光源の研究が精力的に進められ ている。高繰り返し光源は、信号伝送や信号処理のみならず、 高密度波長多重システムにおける周波数標準としても利用可能 である。現状では、小型でかつ制御性が良いことから、集積型 モート、同期半導体レーザ(LD)が広く研究されてきている¹⁾。

我々は、高周波電気信号を使わずに、光信号のみで Fabry-Perot LDをモート、同期させる手法である、「全光制御モート、 同期法」を考案し、その実験とモデル検討を進めてきた²⁻⁵⁾。本 手法により、原理的に 100GHz 以上の高繰り返し光パルス列の 発生が可能である。

全光制御モート、同期法に関して検討すべき課題として、①再 現性向上、②解析モデルの確立、③繰り返し周波数の分周と逓 倍、④電気信号への同期法、⑤同期引き込み範囲の拡大、 ⑥出力パルスの整形、変調、圧縮、⑦応用法、が挙げられる。 これまで、主に①、②、③、⑥について検討を進めてきた³⁻⁵)。 この中でも、①の再現性向上は、全光制御モート、同期法の動作 原理を解明する上でも重要な点である。そこで、種々の観点 から検討してきた。本手法と関連したLDの自己モート、同期の実 験例では、FMモート、同期が重要な役目を果たしているとの報 告もある^{6,7)}。実験による同期メカニズムの解明が不可欠である。 これまでに、全光制御モート、同期法に関して、(1)再現性向

* 愛知工業大学 情報通信工学科(豊田市)
* 名古屋大学大学院 工学研究科(名古屋市)
* * 富士通株式会社 光開発推進部(川崎市)

上、 (2)出力光パルス波形の整形法、および(3)分周動作の安定性、については特に詳しい実験検討を行ってきた^{4),5)}。

(1)の再現性向上については、結合用セルフォックレンズを外部共振器として利用することによって、全光制御モート、同期法の再現性が向上することを前回に確認している⁵⁾。これは、セルフォックレンズのフリースペクトルレンジ(FSR)が LD の縦モート、周波数間隔と整数比になるようにセルフォックレンズを研磨して使用するものである。個々のF-PLDの縦モート、周波数間隔に合わせて、セルフォックレンズを少しずつ研磨していかねばならないため、セルフォックレンズの FSR を簡易、且つ、精度良く測定できる手法が不可欠である。

(2)の出力光パルス波形の整形法については、偏波特性が利用できれば簡易な構成でパルス波形整形ができ、応用性が広がるという結論であった⁵⁾。特に cw 注入光の偏波方向については、通常の一方向性注入同期の延長線上で考えていたため、これまでは無条件に TE 方向に設定して実験を進めてきた。しかし、まず、全光制御モート 同期法においても cw 注入光の偏波方向は TE 方向でないといけないかどうかを確かめてみるべきである。

(3)の分周動作の安定性については、PLL モデルで解析でき る範囲は検討を完了した。後は、実験結果を基にしてモデルの 精密化を図る段階にある。(2)に関連して、パルス繰り返し周波 数を三分周、五分周、...する場合では、cw 注入光の偏波方向 が TM 方向でもよければ、より簡易な構成で実現できることに なる。

以上のことから、今回は、(1)セルフォックレンズの FSR を簡易、且 つ、精度良く測定できる手法の検討、および(2)全光制御モート 同期法における cw 注入光の偏波依存性、の二点を中心にし て検討を進めた。

2. セルフォックレンズの FSR 測定法

全光制御モート、同期法において、cw 光を注入される側の Fabry-Perot LDの線幅は重要なパラメータである。種々の実験を 繰り返した結果、ある程度以下の線幅でないとモート、同期には 至らないことが定性的に分かっている。そこで、前回までに、セ ルフォックレンス、を外部共振器として用いる手法を提案し、その有 効性を確認した^{4),5)}。

実際問題としては、個々の Fabry-Perot LD によって縦モート、 周波数間隔は異なるから、セルフォックレンス、のフリース、クトルレンジ (FSR)が LD の縦モート、周波数間隔と整数比になるように、研磨 と FSR 測定とを繰り返していかねばならない。従って、セルフォッ ルンス、の FSR を簡易、且つ、精度良く測定できる手法が不可 欠である。一般に、FSR 測定は、セルフォックレンス、の反射率、また は透過率の波長依存性を波長可変 LD で測定することによっ て行われる。この際、波長可変 LD とセルフォックレンス、との光軸を 合わせねばならないが、これまではレンス、や光学ステージなどを 用いて行っていた。このやり方での光軸合わせは非常に困難 であり、研磨そのものよりも、FSR 測定のための光軸合わせに 多大な時間を要していた。目的の FSR までセルフォックレンス、を研 磨するのに一週間以上を要するのが普通であった。

検討した手法は、(1)簡易接続方式、(2)平行ビーム方式、(3) 斜め研磨コネクタ方式、の三つである。各方式の概略図を図1に 示す。いずれの方式も、光軸の一部、または全部を合わせる ために、光コネクタアダブタに用いられている割りスリーブを利用し ている。また、熱収縮チューブを用いて、外径が小さいセルフォックレ ンズを割りスリーブに固定している。これら三つの方式についてセ ルフォックレンズの FSR 測定を行い、精度と簡便性を比較検討し た。

(1)の簡易接続方式では、光コネクタフェルールでの反射①がある ために、三光束が干渉することになる(図2)。セルフォックレンズから の反射光②③を光コネクタフェルールでの反射①に合わせる必要 がある。しかし、割りスリーフを用いて、短距離(1mm 以内)で合 わせればよいため、空中で軸合わせをするよりは、はるかに簡 単にできる。

通常は、セルフォックレンズの光学長は 5mm 程度(長さ 3mm 程 度×屈折率 1.68)であり、光コネクタフェルールとセルフォックレンズの間の 距離は 1mm 以下である。従って、波長を変化させたときの各 成分の位相変化は、次の二つからなることが分かる。

(a)セルフォックレンス 内での位相遅れ[②に対して、③の位相が 早く変化]

(b)空隙内での位相遅れ[①に対して、②の位相がゆっくりと 変化]

ゆっくりとした変化のピークからピークまでの間における、早い変化のピークの数は、ゆっくりとした変化が無い場合(すなわちセル



図2 三光束干渉の模様

フォックレンズ単体の場合)のビークの数よりも1だけ多くなる。従っ て、セルフォックレンズの FSR を求める場合には、ゆっくりとした変 化のビークからビークまで(あるいはボトムからボトムまで)を観測する ようにし、その間のビーク数(ボトム数)から1を引いて FSR を求め ればよい。実際には、ゆっくりとした変化の周期と、早い変化 の周期が整数比になるとは限らないため、ビークの数(=干渉縞 の数)には±0.25 程度の不確定が生ずる。

以上のように、簡易接続方式では測定精度が多少悪くなるが、軸合わせは比較的容易である。粗研磨段階でのFSR チェック用に適している。

(2)の平行ビーム方式は、0.25 ピッチのセルフォックレンスを用いて

光コネクタフェルールの出力光を平行ビームに変換するものである。 これにより、セルフォックレンズの光軸合わせが容易になるだろうと 考えた。しかし、実験した結果では、光軸合わせは簡易接続 方式よりも遙かに困難であった。また、マッチンググリースの塗布状 況によって干渉状況が大きく左右される上、測定中に塗布状 況が変化していってしまうという現象が見られた。図1に示した ような、解釈不能な干渉データが観測されることが多い。この方 式も、三光束が干渉するものであり、簡易接続方式と同様に干 渉縞の数に不確定分が現れてしまう。

(3)の斜め研磨コネクタ方式では、光コネクタフェルールを斜めに研磨して、そこでの反射光を無視できるほどに(40dB 以下)抑えたものである。従って、この方式では二光束の干渉となる。斜め研磨のために、光コネクタフェルールからの出射光はある角度だけ屈折してセルフォックレンズに入射することになる。セルフォックレンズを傾けて垂直入射となるように調節せねばならない。

熱収縮チューブを長めにしておいて、回転することにより、ある程度の調節ができる。多少の試行錯誤は必要であるが、軸合わせに要する時間は簡易接続方式と同程度である。本方式の最大の特徴は、二光束干渉のために、任意のピークからピークまでの波長差を測定すれば、曖昧さ無しに FSR を測定できることである。また、軸合わせをうまく行えば、ほぼ等強度の二光束干渉になることも分かった。

以上の結果をまとめると、表 1 のようになる。斜め研磨コネクタ 方式が精度、簡便性共に良好で、最も利用価値の高い方式 であることが分かった。

簡易接続方式を用い、一つのセルフォックレンスについて、FSR とレンス長の関係を測定した結果を図3に示す。短時間で精度 よくFSRを測定できるようになった。従来は、目的のFSRまで セルフォックレンスを研磨するのに一週間以上を要するのが普通で あったが、本手法の開発により、1日に短縮できた。

3. 偏波調節系の構成

これまで、全光制御モート「同期法における cw 注入光の偏波 方向は、通常の注入同期と同じように考えてきた。すなわち、 TE に限定して実験を行ってきた。しかし、もし TM 注入でもモー ト「同期するのであれば、出力光パルスの波形整形が偏波操作 のみで可能となる。また、cw 光をF-P LDの縦モート「周波数に一 致させて注入しても、単一縦モート、発振にはならないため、繰り 返し周波数が縦モート「周波数間隔の二倍であるようなパルス列 発生が可能となる。このように、cw 注入光の偏波方向が TM で もよいのであれば、広い応用範囲が拓けることになる。

cw 注入光の偏波方向が、F-P LD にどのような効果をもたら すのかを調べるためには、cw 注入光の偏波方向を TE にも TM にも調節でき、且つ、F-P LD 出力(これは常に TE)を低損 失で取り出すことができるように光学系を構成せねばならない。 そこで、図4の系を考えた。



波長可変 LD の出力を非定偏波アイソレータ(Oplink 製)に入力 し、次に回転コイル型の偏波制御器(FCI 製)に通す。回転コイル 型の偏波制御器には偏光子が入っていないので、挿入損(~ 0.3dB)は別として、どういう偏光状態でも全光パワーが通過する。 その出力を非定偏波サーキュレータに入力し、PANDA ファイハでに結 合させる。図4の①の点で PANDA ファイパのコネクタを切り離して モニタしながら、cw 注入光の偏光状態を TE、あるいは TM にな るように偏波制御器で調節する。F-P LD との結合系で、コネクタ 端での反射の影響を避けるために 8°斜め研磨の PANDAを用 いた。この研磨方向とコネクタビンとの関係から、TE の場合は PANDA の fast 軸、TM の場合は slow 軸となった(図 5)。また、 波長可変 LD の出力端から 8°斜め研磨 PANDA の出力までの 損失は 1.3dB であった。

偏波状態のモニタは、コネクタ付き U ブラケットの内部で検光子を 回転させて、出力光パワーを測定することにより行った(図 6)。 Uブラケットの出力部には 50/125 MM ファイハを用いて挿入損失 を小さくした。このモニタ系では、入力側、出力側のコネクタが平坦



199



図5 斜め研磨の方向



研磨でも、斜め研磨でも挿入損失はほとんど変化しなかった。 また、このモニタ系により偏波消光比 34dB までのモニタが可能で あった。

cw 注入光の偏波方向を調節しても、図 4 の①でコネクタ接続 する時に、コネクタキーのガタによってずれてしまう可能性がある。 そこで各種の組み合わせについて、偏波消光比を測定して比 較した。結果を表 2 に示す。

各測定においては、まず、入力側コネクタの偏波消光比をモニタ しながら、その偏波状態を測定限界(~34dB)まで調節する。次 にコネクタ接続を行い、出力側ファイハ[・]の偏波消光比をモニタした。 この結果から、PANDAを用いても、コネクタ接続によって偏波消 光比が劣化することが分かる。TM 偏光で、大パワーを F-P LD の縦モート[・]周波数に合わせて注入するような場合には、不要な TE 偏光成分によって注入同期が発生することがあり得る。従 って、コネクタ接続後にも偏光状態をモニタできるような工夫が必 要である。

F-P LD の後方結合を利用すれば、偏光状態のモニタは可能 である。PANDAで結合しているため、定偏波アイソレータ、または、 図 6 の偏波状態モニタと光スペアナを図 7 のように組み合わせれ ばよい。角度 θを調節して F-P LD の縦モート 強度が最大になる ように調節すれば、cw 注入光の TE 成分の強度が分かる。ま た、角度 θを調節して F-P LD の縦モート 強度が最小になるよう に調節すれば、cw 注入光の TM 成分の強度が分かる。

入力側		出力側		偏波消光比
PANDA	slow	PANDA	slow	26.9dB
	slow		fast	23.5dB
楕円ジャケット	slow	楕円ジャケット	slow	15.2dB
	slow		fast	12.1dB
楕円ジャケット	slow	PANDA	slow	15.5dB
	slow		fast	17.8dB





図7 後方結合による偏光状態のモタ



4.共振器長 300 µmの F-P LD による注入実験

全光制御モード同期については、共振器長 300µm の F-P LD を中心にして実験してきた²⁻⁵⁾。そこで、今回も共振器長 300µm で cw 光注入実験を行った。端面処理は AR-HR(高反 射率)、および AR-CL(へき開)の二種類である。AR コートのパワ -反射率は~5%、HRコートのパワー反射率は~84%であった。 図 8 に使用した LD の I-L 特性を示す。AR-HR では、閾値 電流(Ith=25mA)近辺での折れ曲がり方が AR-CL(Ith=9mA)に 比べてかなり緩やかになっているのが分かる。

端面反射率の積で共振器損失を評価すると、 AR-CL=0.05×0.31=0.016、AR-HR=0.05×0.84=0.042、CL-CL =0.31×0.31=0.096、の順に共振器損失は小さくなる。これまで に、AR-CLとCL-CLについては実験を行っており、AR-CLの 方がモード同期し易いという結果であった。今回は、共振器損 失がそれらの中間にあるAR-HRのF-PLDについても実験した。

4・1 共振器長 300 µm、端面処理 AR-HR の F-P LD

この LD 用に研磨したセルフォックルンス(~0.21 ピッチ)で前方結合 をとったところ、結合損失は 4.1dB であった。後方は 0.22 ピッチ、 8°斜め研磨のセルフォックレンス 既製品で結合をとった。チップキャリア 上に非対称に LD チップ が配置されているため、後方の結合損 失は 13.4dB となった。

図 9 に発振スペクトルの電流依存性を示す。50nm 程度の広い 波長域にわたって、50 本程度の縦モートが発振している。広帯 域であることは短パルス化には有利であるが、縦モートー本当た りのパワーが小さくなるため、非線形効果の点では不利である。 同図で、電流増加と共に縦モート・強度の凹凸が顕著になって いるのは、セルフォックレンス、による外部共振効果がずれていくた めと考えられる。

TE、あるいは TM の偏波方向で cw 光を注入したときの LD スペクトルの変化を図 10 に示す。

TE 注入の場合には、注入同期が起きないように、cw 注入光 の周波数を縦モート・周波数のほぼ中央に設定した。波長可変 LD の出力パワーが-10dBm であっても、LD 発振スペクトルの強度 が全体的に下がっていることが分かる。また、注入無しの時に 比べて、発振波長が変化している。これらは、cw 注入光を増 幅するのにキャリアが食われて、利得が減少するとともに、屈折 率も変化するためである。



図 9 300 µ m AR-HR LD の発振スペクトル (H:10nm/div,V:5dB/div, 中心波長: 1533.66nm(@20℃))

TE 注入の状態で、更に cw 注入光パワーを上げていくと、LD の各縦モート 強度が単調に減少し、縦モート 周波数位置が識別 できないような状態まで変化していった。

TM 注入の場合には、注入同期による単一縦モート、発振化は 起きない。そこで、LD の Fabry-Perot 共振器効果を利用できる ように、cw 注入光の周波数を縦モート。周波数に一致させて実 験した。波長可変LDの出力ハ[®]ワーが0dBmくらいまで増加する と、LD 発振スヘ[®]クトルに影響が出始める。TE 注入の場合に比べ て、波長可変 LD の出力ハ[®]ワーが10dB 程度高い方にずれてい るのみであり、LD 発振スヘ[®]クトルの定性的変化は TE 注入の場 合と同じである。

以上のように、300µm AR-HR の F-P LD では、TE 注入、TM 注入のいずれでも、cw 注入光パワーを増加させると LD の縦モ ート 強度が減少してしまうため、全光制御モート 同期には向いて いないことが分かった。

4·2 共振器長 300 µm、端面処理 AR-CL の F-P LD

この LD 用に研磨したセルフォックレンズの FSR は 0.230[nm]であ る。一方、LDの縦モート間隔は電流 30mA で 1.146[nm]であり、 LD 縦モート間隔/セルフォックレンズ FSR=4.983 であった。電流によ って縦モート間隔は僅かであるが変化する。従って、スペクトル線 幅が狭くなるような電流に設定する必要がある。今回使用した LD では、ほぼ 5mA 毎にスペクトル線幅が狭くなる状態が現れ た。

TE 注入の状態で、cw 注入光の波長を主縦モート の中間付近 の短波長側から長波長側へ変化させたときのスペクトルの様子 を図 11 に示す。縦モート の間に四光波混合成分が生じている ことが分かる。ただし、全光制御モート 同期の動作にとって本質 的な四光波混合成分は、F-P LD の縦モート 周波数成分と重な ってしまうため、直接に見ることはできない。

例えば、(a)における Fs 成分は、cw 注入光と縦モート L2 を励 起光、縦モート L1 を信号光とする四光波混合成分である。また、 Fl 成分は、縦モート L2 を励起光、cw 注入光を信号光とする四 光波混合成分である。cw 注入光の周波数が主縦モート のちょう ど中間にあるときには、この両者が(c)の如くに重なる。このこと は、cw 注入光の周波数設定に利用することができる。

次にTM注入で同様な実験を行った。cw注入光の波長を主 縦モードの中間付近で短波長側から長波長側へ変化させたと きのスペクトルの様子を図 12 に示す。TE 注入の場合よりは 5dB~8dB 程度小さいが、四光波混合成分が生じていることが 分かる。TM 注入光の偏波消光比は 30dB 以上あることを確認 している。従って、このような四光波混合成分が、注入光の TE 成分のために生じたとは考えられない。TM 注入でも四光波 混合成分が生じると考えるのが妥当である。

TM 注入で、cw 注入光の周波数を主縦モートの中間付近の 値から、隣接する長波長側縦モートの近辺まで変化させたとき





Normal (A)

図 10 cw 注入光の偏波方向によるスペクトル変化(30mA@20℃) (H:2nm/div,V:20nW/div, 中心波長:1533.66nm)



図 11 TE 注入で cw 注入光の波長を変化させたときの様子 (共振器長 300 µ m、AR・CL、バイアス電流 2.0Ith、波長可変 LD 出力+11dBm、@20℃) H:1nm/div、V:6dB/div、中心波長 1556.81nm



図 12 TM 注入で cw 注入光の波長を変化させたときの様子(その 1) (共振器長 300 µ m、AR·CL、バイアス電流 2.0Ith、波長可変 LD 出力+11dBm、@20℃) H:1nm/div、V:6dB/div、中心波長 1556.81nm のスペクトルの様子を図 13 に示す。隣接縦モートとの周波数差が 小さくなるほど、四光波混合成分の強度は大きくなっている。 この理由は、①Fabry-Perot 共振器による強調効果、および② ビート周波数が小さくなることによって非線形効果そのものが大 きくなったため、と考えられる。

以上のことから、TM 注入の場合には、cw 注入光の周波数 を主縦モート、周波数に一致させ、注入同期による単一縦モート、 発振化が生じない範囲内で注入パワーを上げるという形態が、 最も全光制御モート、同期を起こし易いということになる。このよう な形態でモート・同期が起これば、一縦モート、おきに位相が固定 されることになるため、パルスの繰り返し周波数は縦モート・周波 数間隔の二倍になる。

また、長共振器長の LD を用いれば、縦モート 周波数間隔が 小さくなり、非線形効果そのもののが大きくなって全光制御モー ト 同期を起こし易いと予想される。ただし、あまりに共振器長が 長くなると、発振縦モート 数が増えて縦モート 一本当たりのパワー が減少してしまうこと、およびスペクトルホールパーニングによって縦モ ート 間の競合が生ずること、などの影響が出てくる。共振器長 600µm 辺りが狙い目と考えている。

現状では、図 12 や図 13 において、発生した四光波混合成 分の偏波状態は調べていない。まず、図 6 の後方結合を利用 した偏波状態モニタなどを使って調べる必要がある。

図 14 に cw 光注入の有無によって F-P LD のスペクトル線幅が どう変化するかを測定した結果を示す。cw 注入光の偏光方向



にかかわらず、四光波混合成分が現れていても、F-P LD のス ペクトル線幅は cw 光注入によってかえって広がる場合があるこ とが分かる。これは、cw 光注入によって F-P LD 中のキャリア密度 が変化し、その結果、屈折率変化→縦モート周波数変化が引き 起こされるためと考えている。従って、セルフォックレンスを外部共 振器として用いたスペクトル線幅狭窄化法の効果を最大限に利 用するためには、cw 光を注入した状態で電流調節せねばな らない。

今後は、以上の点に注意しながら、TM 注入による全光制御 モート・同期の実現を目指して実験を続けていく予定である。

5. まとめと今後の課題

cw 光注入による LD の全光制御モー・同期に関して、下記の 点について検討を進めた。

(1)セルフォックレンズの FSR 測定法の検討

(2)端面処理 AR-HR の Fabry-Perot LD の特性評価 (3)cw 注入光の偏波方向依存性

セルフォックルンズの FSR 測定法については、斜め研磨コネクタ方 式が優れていることが分かった。光軸合わせには多少の試行 錯誤が必要であるが、短時間での測定が可能である。本測定 法は既に実施しており、研磨に要する時間を大幅に短縮でき るようになった。

端面処理 AR-HR の Fabry-Perot LD は、縦モート 数が多いと いう特徴がある。しかし、注入パワーを増加していくと、cw 注入 光の偏波方向によらず、縦モート パワーが減少した。全光制御モ ート 同期用としては適当でないという結論となった。

cw 注入光の偏波方向依存性については、TM 注入でも四 光波混合成分が現れることが分かり、全光制御モート、同期方式 における新しい形態の可能性が出てきた。今後は発生した四 光波混合成分の偏波方向を調べていく予定である。

結合用セルフォックレンズによる LD 発振スペクトル線幅の狭窄化法 は、実験条件が決まっている場合には有効である。しかし、狭 窄化が起きる駆動電流の大きさは、周囲温度や cw 注入光パ



図 13 TM 注入で cw 注入光の波長を変化させたときの様子(その 2) (共振器長 300 µ m、AR-CL、バイアス電流 2.0Ith、波長可変 LD 出力+11dBm、@20℃) H:1nm/div、V:6dB/div、中心波長 1556.81nm



(b)TM 注入の有無によるスペクトル線幅の変化

周波数

図 14 cw 注入光の有無による F·P LD の ^{スペ} りい線幅の変化 ワーによって変化するから、実験条件を大きく変えねばならない場合には、この手法の融通性の無さが問題となる。FSR 可変のスペクトル線幅狭窄化法を検討していきたい。

謝辞

本論文は、文部科学省 平成 14 年度科学研究費補助金 (基盤研究(C)(2)、課題番号 14550042「多縦モートギー導体レー サにおける相互注入同期とその応用に関する研究」)の助成を 受けて行われた研究の成果の一部である。記して謝意を表す る。

参考文献

1) 例えば、Y.Katagiri and A.Takada,"A harmonic collidingpulse mode-locked semiconductor laser for stable subterahertz pulse generation",*IEEE Photon.Technol.Lett.*, Vol.9,No.11,pp. 1442-1444(1997)

2) H.Kasuya, M.Mori, R.Goto, T.Goto, and K.Yamane,"All optiocal mode locking of Fabry-Perot laser diodes via mutual injection locking between two longitudinal modes",*Appl.Phys. Lett.*, Vol.75, No.1, pp.13-15(1999)

3) H.Kasuya, M.Mori, R.Goto, M.Suzuki, T.Goto, and K. Yamane, "All optiocal mode-locking of Fabry-Perot laser diode by injecting cw light at the center frequency of two longitudinal modes", *Proc.APCC/OECC'99*, Vol.2, pp.1329-1331 (1999)

4) 鈴木基仁、水池秀仁、森 正和、後藤俊夫、後藤了祐、 山根一雄:Fabry-Perot LDを用いた全光制御モート^{*}同期の発 振特性とその応用,愛知工業大学研究報告,Vol.36-B,pp.209-216(2001)

5) 鈴木基仁、水池秀仁、森 正和、西澤典彦、後藤俊夫、

後藤了祐、山根一雄: cw 光注入による Fabry-Perot LD の全 光制御モード同期法の特性と二分周動作への応用,愛知工業 大学研究報告,Vol.37-B,pp.179-189(2002)

6) K.Sato,"100GHz optical pulse generation using Fabry-Perot laser under continuous wave operation",*Electron.Lett.*,Vol.37, No.12,pp.763-764(2001)

7) L.F.Tiemeijer, P.I.Kuindersma, P.J.A.Thijs, and G.L.J.Rikken, "Passive FM locking in InGaAsP semiconductor lasers",*IEEE J.Quantum Electron.*,Vol. 25,No.6,pp. 1385-1392(1989)

(受理 平成15年3月19日)